

REKURENCYJNA ESTYMACJA W SCHEMATACH ROTACYJNYCH

Jacek Wesołowski

Główny Urząd Statystyczny, Warszawa

Statystyka - Wiedza - Rozwój
ŁÓDŹ, 17-18 października 2013

Plan

- 1 Na czym polega problem Pattersona?
- 2 Rekurencja - rozwiązanie problemu Pattersona
- 3 Przykłady
 - Schemat Pattersona
 - Schematy z lukami rozmiaru 1
 - Schemat Szarkowskiego - BAEL
 - Schemat CPS

1 Na czym polega problem Pattersona?

2 Rekurencja - rozwiązanie problemu Pattersona

3 Przykłady

- Schemat Pattersona
- Schematy z lukami rozmiaru 1
- Schemat Szarkowskiego - BAEL
- Schemat CPS

Model matematyczny badań rotacyjnych

$(X_{i,t})_{i,t \in \mathbb{Z}}$ - nieskończona macierz zmiennych losowych,

i - numer badanej jednostki,

t - numer okazji.

$$\mathbb{E} X_{i,t} = \mu_t, \quad \forall t \in \mathbb{Z}, \quad \forall i \in \mathbb{Z},$$

$$\text{Cov}(X_{i,s}, X_{k,t}) = \begin{cases} \rho^{|t-s|}, & \text{gdy } i = k, \\ 0, & \text{gdy } i \neq k, \end{cases}$$

gdzie $|\rho| \in (0, 1)$.

Wtedy $\text{Var} X_{i,t} = 1$ (bez straty ogólności)

Próbka maksymalna

Próbka maksymalna (o liczebności N) ma postać

$$\mathbb{X}_t = (X_{t,t}, X_{t+1,t}, \dots, X_{t+N-1,t})^T, \quad t \in \mathbb{Z}.$$

Wtedy



$$\mathbb{E} \mathbb{X}_t = \mu_t \underline{\mathbf{1}}, \quad t \in \mathbb{Z},$$

gdzie $\underline{\mathbf{1}} = (1, 1, \dots, 1)^T \in \mathbb{R}^N$,



$$\text{Cov}(\mathbb{X}_t, \mathbb{X}_{t-k}) = \mathbf{C}^k = (\text{Cov}(\mathbb{X}_t, \mathbb{X}_{t+k}))^T, \quad k \geq 0,$$

gdzie \mathbf{C} jest macierzą $N \times N$, przy czym $\mathbf{C}_{i,t} = \rho \delta_{i+1,t}$, tzn.

Macierz \mathbf{C}

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & \rho & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 0 & \rho \\ & & & 0 \end{bmatrix}$$

Zauważmy, że $\mathbf{C}^N = \mathbf{0}$.

Np. dla $N = 4$ mamy

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & \rho & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \rho & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \rho \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{C}^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \rho^2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \rho^2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{C}^3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \rho^3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Schemat kaskadowy

Niekoniecznie cały wektor \mathbb{X}_t jest obserwowany.

Schemat kaskadowy definiowany jest przez wzorzec

$$\underline{\varepsilon} = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_N)^T \in \{0, 1\}^N$$

gdzie $\varepsilon_1 = \varepsilon_N = 1$.

Niech $n := \sum_{j=1}^N \varepsilon_j$.

Niech $H = \{j : \varepsilon_j = 0, j = 1, \dots, N\}$. Wtedy $h := \# H = N - n$.

Luki i pokrycie

Luka rozmiaru m to maksymalny zbiór kolejnych zer we wzorcu, tzn. taki zbiór

$$\{j, j+1, \dots, j+m-1\} \subset H, \quad \text{że } j-1, j+1 \notin H.$$

Pokryciem schematu p nazywamy powiększony o 1 rozmiar największej luki, tzn.

$$p = \max\{m : h_m > 0\} + 1,$$

gdzie h_m oznacza liczbę luk rozmiaru m .

Próbka efektywna

Próbka efektywna wyznaczona jest przez wzorec $\underline{\varepsilon}$

$$\mathbb{Y}_t = (X_{t+k-1,t} : k \in \{1, \dots, N\} \setminus H)^T, \quad \forall t \in \mathbb{Z}.$$

Rozmiar próbki efektywnej wynosi n .

BLUE

Rozważamy BLUE $\hat{\mu}_t$ średniej μ_t w t -tej okazji wykorzystujący obserwacje \mathbb{Y}_s , $s \leq t$, tzn. estymator postaci

$$\hat{\mu}_t = \sum_{i=0}^{\infty} \tilde{\mathbf{w}}_i^T \mathbb{Y}_{t-i}, \quad \text{gdzie } \tilde{\mathbf{w}}_i \in \mathbb{R}^n, \quad i \geq 0$$

przy czym wagi ($\tilde{\mathbf{w}}_i$) minimalizują $\text{Var } \hat{\mu}_t$ przy więzach wynikających z nieobciążoności:

$$\tilde{\mathbf{w}}_0^T \underline{\mathbf{1}} = 1 \quad \text{oraz} \quad \tilde{\mathbf{w}}_i^T \underline{\mathbf{1}} = 0, \quad i \geq 1.$$

BLUE - postać alternatywna - W. Niemirow

Równoważnie,

$$\hat{\mu}_t = \sum_{i=0}^{\infty} \underline{w}_i^T \mathbb{X}_{t-i}, \quad \text{gdzie } \underline{w}_i \in \mathbb{R}^N, \quad i \geq 0,$$

przy czym wagi (\underline{w}_i) minimalizują $\text{Var } \hat{\mu}_t$ przy więzach wynikających z nieobciążoności:

$$\underline{w}_0^T \underline{1} = 1 \quad \text{oraz} \quad \underline{w}_i^T \underline{1} = 0, \quad i \geq 1.$$

i przy więzach wynikających z postaci wzorca $\underline{\varepsilon}$:

$$\underline{w}_i^T \underline{e}_j = 0, \quad \forall i \geq 0, \quad j \in H,$$

gdzie $\underline{e}_j = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^N$ z 1 na pozycji j -tej.

Rekurencja dla BLUE średniej - problem Pattersona

Dla dowolnego $t \in \mathbb{Z}$ poszukujemy rekurencji postaci

$$\hat{\mu}_t = \sum_{i=1}^s a_i \hat{\mu}_{t-i} + \sum_{j=0}^s r_j^T \mathbb{X}_{t-j},$$

gdzie s - liczba naturalna, $(a_i)_{i=1,\dots,s}$ - współczynniki liczbowe, i $(r_j)_{j=0,1,\dots,s}$ - współczynniki wektorowe SĄ NIEZNANE.

Rozwiązanie tego problemu zostało znalezione przy pewnych technicznych założeniach. Eksperymenty numeryczne sugerują, że założenia te są uniwersalnie spełnione.

OSTRZEŻENIE: Rozwiązanie jest skomplikowane. Jego uzasadnienie wykorzystuje własności operatorów "shiftu" oraz wielomianów Czebyszewa.

1 Na czym polega problem Pattersona?

2 Rekurencja - rozwiązanie problemu Pattersona

3 Przykłady

- Schemat Pattersona
- Schematy z lukami rozmiaru 1
- Schemat Szarkowskiego - BAEL
- Schemat CPS

Wielomian macierzowy \mathbf{T}_m

Niech T_k będzie k -tym wielomianem Czebyszewa pierwszego rodzaju, tzn.

$$T_k(x) = \cos(k \arccos x), \quad k = 0, 1, \dots$$

Definiujemy wielomian macierzowy wymiaru $m \times m$

$$\mathbf{T}_m = \begin{bmatrix} T_0 & T_1 & T_2 & \cdots & T_{m-2} & T_{m-1} \\ T_1 & T_0 & T_1 & \cdots & T_{m-3} & T_{m-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ T_{m-2} & T_{m-3} & T_{m-4} & \cdots & T_0 & T_1 \\ T_{m-1} & T_{m-2} & T_{m-3} & \cdots & T_1 & T_0 \end{bmatrix}$$

Macierz odwracalna \mathbf{R}_m

Definiujemy trójdagonalną macierz nieosobliwą wymiaru $m \times m$ wzorem

$$\mathbf{R}_m = \begin{bmatrix} 1 + \rho^2 & -\rho & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ -\rho & 1 + \rho^2 & -\rho & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & -\rho & 1 + \rho^2 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 + \rho^2 & -\rho \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & -\rho & 1 + \rho^2 \end{bmatrix}.$$

Wielomian Q_ρ

Dla wzoru schematu $\underline{\varepsilon}$ o rozmiarach luk m_1, \dots, m_s i pokryciu ρ definiujemy wielomian Q_ρ (stopnia ρ) wzorem

$$Q_\rho(x) = 1 - \rho^2 + (N - 1)(1 + \rho^2 - 2\rho x) - (1 + \rho^2 - 2\rho x)^2 \sum_{j=1}^s \text{trace} \left(\mathbf{T}_{m_j}(x) \mathbf{R}_{m_j}^{-1} \right).$$

Macierz \mathbf{S} wymiaru $(ph + h + 1)p \times p(h + 1)$

Dla $d_1, \dots, d_p \in \mathbb{C}$ definiujemy macierz blokową $\mathbf{S} = \mathbf{S}(d_1, \dots, d_p)$ wzorem

$$\mathbf{S} = \begin{bmatrix} \tilde{\mathbf{G}}(d_1) & \tilde{\mathbf{G}}(d_2) & \cdots & \tilde{\mathbf{G}}(d_p) \\ \mathbf{G}(d_1) & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \mathbf{G}(d_2) & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & \mathbf{G}(d_p) \end{bmatrix},$$

gdzie $\tilde{\mathbf{G}}(d_i)$ i $\mathbf{G}(d_i)$, $i = 1, \dots, p$, są macierzami wymiaru $(h + 1) \times (h + 1)$ oraz wymiaru $h \times (h + 1)$, odpowiednio.

Bloki typu $\tilde{\mathbf{G}}$ wymiaru $(h + 1) \times (h + 1)$

$$\tilde{\mathbf{G}}(d) = \frac{1}{1-\rho^2} \begin{bmatrix} (N-1)(1-d\rho) + 1 - \rho^2 & (1-d\rho)\mathbf{1}_h^T \\ (1-d\rho)\mathbf{1}_h & \text{diag}(\tilde{\mathbf{H}}_{m_1}, \dots, \tilde{\mathbf{H}}_{m_s}) \end{bmatrix}$$

gdzie $\tilde{\mathbf{H}}_m(d)$ są górnymi macierzami dwu-diagonalnymi wymiaru $m \times m$ postaci

$$\tilde{\mathbf{H}}_m(d) = \begin{bmatrix} 1 & -d\rho & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & -d\rho \\ & & & & 1 \end{bmatrix}.$$

Bloki typu $\mathbf{G}(d)$ wymiaru $h \times (h + 1)$

$$\mathbf{G}(d) = \frac{1}{1-\rho^2} [(1 - d\rho)(d - \rho)\mathbf{1}_h, d \operatorname{diag}(\mathbf{H}_{m_1}, \dots, \mathbf{H}_{m_s})],$$

gdzie $\mathbf{H}_m = \mathbf{H}_m(d)$ jest macierzą trójdziagonalną wymiaru $m \times m$ postaci

$$\mathbf{H}_m(d) = \begin{bmatrix} 1 + \rho^2 & -d\rho & & & \\ -\rho/d & \ddots & \ddots & & \\ & \ddots & \ddots & -d\rho & \\ & & -\rho/d & 1 + \rho^2 & \end{bmatrix}. \quad (1)$$

Przypomnienie: $m_1 + \dots + m_s = h$.

Uwaga

Niech $x \in \mathbb{C}$ oraz $\Im x \neq 0$ lub $\Re x \notin [-1, 1]$. Wtedy równanie

$$\frac{1}{2} \left(d + \frac{1}{d} \right) = x$$

z niewiadomą d ma dokładnie dwa pierwiastki, $d_+(x)$ i $d_-(x)$:

$$|d_-(x)| < 1 \quad \text{oraz} \quad |d_+(x)| > 1.$$

Założenia

ZAŁOŻENIE I: Wielomian Q_p ma różne pierwiastki $x_1, \dots, x_p \notin [-1, 1]$.

ZAŁOŻENIE II: Macierz $\mathbf{S} = \mathbf{S}(d_1, \dots, d_p)$, gdzie $d_i = d_-(x_i)$, $i = 1, \dots, p$, ma pełny rząd.

Twierdzenie

Jeśli spełnione są ZAŁOŻENIA I i II, to $\forall t \in \mathbb{Z}$

$$\hat{\mu}_t = \sum_{k=1}^p a_k \hat{\mu}_{t-k} + \sum_{k=0}^p \underline{r}_{-k}^T \mathbb{X}_{t-k} \quad (2)$$

przy czym

$$a_k = (-1)^{k+1} \sum_{1 \leq j_1 < \dots < j_k \leq p} d_{j_1} \dots d_{j_k}, \quad k = 1, \dots, p, \quad (3)$$

oraz dla $i = 0, 1, \dots, p$,

$$\underline{r}_i = \sum_{m=1}^p \left[\left(v_i(d_m) \mathbf{I} - v_{i-1}(d_m) \mathbf{C}^T \right) \mathbf{N}(d_m) \sum_{j \in \{0\} \cup H} c_{j,m} \underline{e}_j \right],$$

Twierdzenie, c.d.

gdzie $\mathbf{N}(d) = (\mathbf{I} - \mathbf{C}\mathbf{C}^T)^{-1}(\mathbf{I} - d\mathbf{C})$, $\underline{e}_0 = \underline{1}$, $v_0(d) = 1$,
 $v_{-1}(d) = 0$,

$$v_i(d) = d^i - \sum_{l=1}^i a_l d^{i-l}, \quad i = 1, \dots, p, \quad (4)$$

oraz

$$\underline{c} = [(c_{01}, c_{11}, \dots, c_{h1}), (c_{02}, c_{12}, \dots, c_{h2}), \dots, (c_{0p}, c_{1p}, \dots, c_{hp})]^T$$

jest jedynym rozwiązaniem równania

$$\mathbf{S}\underline{c} = (1, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^{p(h+1)}.$$

1 Na czym polega problem Pattersona?

2 Rekurencja - rozwiązanie problemu Pattersona

3 Przykłady

- Schemat Pattersona
- Schematy z lukami rozmiaru 1
- Schemat Szarkowskiego - BAEL
- Schemat CPS

$$h = 0, \rho = 1$$

LFS w Australii ($N = n = 6$), LFS w Kanadzie ($N = n = 8$).

Wielomian $Q_\rho = Q_1$ ma postać

$$Q_1(x) = (N - 1)(1 + \rho^2 - 2\rho x) + 1 - \rho^2$$

ma jedyny pierwiastek (rzeczywisty)

$$x_1 = -\frac{1+\rho^2}{-2\rho} - \frac{1-\rho^2}{2(N-1)\rho}.$$

Mamy $|x_1| > \frac{1+\rho^2}{2|\rho|} > 1$.

ZAŁOŻENIE I jest spełnione.

$h = 0, \rho = 1$, c.d.

Ponieważ

$$d_1 = d_-(x_1) = \frac{N+(N-2)\rho^2 - \sqrt{[N+(N-2)\rho^2]^2 - 4(N-1)^2\rho^2}}{2(N-1)\rho}.$$

więc macierz \mathbf{S} wymiaru 1×1 ma postać

$$\mathbf{S} = \left[(N-1) \frac{1-d_1\rho}{1-\rho^2} + 1 \right] \neq \mathbf{0}.$$

ZAŁOŻENIE II jest również spełnione.

$h = 0, \rho = 1, \text{ c.d.}$

Z tw. 3.1 mamy

$$\hat{\mu}_t = a_1 \hat{\mu}_{t-1} + \underline{r}_0^T \mathbb{X}_t + \underline{r}_1^T \mathbb{X}_{t-1},$$

gdzie

$$\begin{cases} a_1 = d_1 \\ \underline{r}_0 = c_{0,1} \mathbf{N}(d_1) \underline{\mathbf{1}}, \\ \underline{r}_1 = -c_{0,1} \mathbf{C}^T \mathbf{N}(d_1) \underline{\mathbf{1}}, \end{cases},$$

oraz

$$c_{0,1} = \frac{1}{(N-1) \frac{1-d_1\rho}{1-\rho^2} + 1}.$$

$h = 0, \rho = 1, \text{ c.d.}$

Np. dla $N = 6$ i $\rho = 0.9$

$$\hat{\mu}_t = 0.7942 \hat{\mu}_{t-1} + \begin{bmatrix} 0.1765 \\ 0.1765 \\ 0.1765 \\ 0.1765 \\ 0.1765 \\ 0.1176 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_t + \begin{bmatrix} 0.0000 \\ -0.1588 \\ -0.1588 \\ -0.1588 \\ -0.1588 \\ -0.1588 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-1}.$$

$$\rho = 2$$

Wielomian $Q_\rho = Q_2$ ma postać form:

$$Q_2(x) = -\frac{4h\rho^2}{1+\rho^2}x^2 - 2(N-h-1)\rho x + (N-1)(1+\rho^2) + 1 - \rho^2.$$

Nietrudno wykazać, że dla jego pierwiastków x_1, x_2 zachodzi nierówność $|x_{1,2}| > \frac{1+\rho^2}{2|\rho|} > 1$. Czyli ZAŁOŻENIE I jest spełnione.

$\rho = 2$, c.d.

Z postaci macierzy \mathbf{S} wynika, że

$$c_{1,1} = c_{2,1} = \dots = c_{h,1} \quad \text{oraz} \quad c_{1,2} = c_{2,2} = \dots = c_{h,2}.$$

Dlatego zamiast $\mathbf{S}\underline{c} = \underline{e}$ wystarczy rozważyć równoważne równanie

$$\tilde{\mathbf{S}}(c_{0,1}, c_{1,1}, c_{0,2}, c_{1,2})^T = (1, 0, 0, 0)^T$$

gdzie $\tilde{\mathbf{S}} = \frac{1}{1-\rho^2} \times$

$$\begin{bmatrix} (N-1)(1-d_1\rho) + 1 - \rho^2 & h(1-d_1\rho) & (N-1)(1-d_2\rho) + 1 - \rho^2 & h(1-d_2\rho) \\ 1-d_1\rho & 1 & 1-d_2\rho & 1 \\ (1-d_1\rho)(d_1-\rho) & d_1(1+\rho^2) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & (1-d_2\rho)(d_2-\rho) & d_2(1+\rho^2) \end{bmatrix},$$

oraz $d_i = d_-(x_i)$, $i = 1, 2$. Pokazuje się, że układ ten ma jednoznaczne rozwiązanie.

$p = 2$, c.d.

Z tw. 3.1 mamy zatem

$$\hat{\mu}_t = a_1 \hat{\mu}_{t-1} + a_2 \hat{\mu}_{t-2} + \underline{r}_0^T \mathbb{X}_t + \underline{r}_1^T \mathbb{X}_{t-1} + \underline{r}_2^T \mathbb{X}_{t-2},$$

gdzie

$$\left\{ \begin{array}{l} a_1 = d_1 + d_2 \\ a_2 = -d_1 d_2 \\ \underline{r}_0 = \mathbf{N}(d_1) [(\mathbf{c}_{0,1} + \mathbf{c}_{1,1})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,1}\underline{\varepsilon}] + \mathbf{N}(d_2) [(\mathbf{c}_{0,2} + \mathbf{c}_{1,2})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,2}\underline{\varepsilon}] \\ \underline{r}_1 = -(d_2 \mathbf{I} + \mathbf{C}^T) \mathbf{N}(d_1) [(\mathbf{c}_{0,1} + \mathbf{c}_{1,1})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,1}\underline{\varepsilon}] \\ \quad - (d_1 \mathbf{I} + \mathbf{C}^T) \mathbf{N}(d_2) [(\mathbf{c}_{0,2} + \mathbf{c}_{1,2})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,2}\underline{\varepsilon}] \\ \underline{r}_2 = d_2 \mathbf{C}^T \mathbf{N}(d_1) [(\mathbf{c}_{0,1} + \mathbf{c}_{1,1})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,1}\underline{\varepsilon}] \\ \quad + d_1 \mathbf{C}^T \mathbf{N}(d_2) [(\mathbf{c}_{0,2} + \mathbf{c}_{1,2})\mathbf{1} - \mathbf{c}_{1,2}\underline{\varepsilon}] \end{array} \right.$$

$\rho = 2$, c.d.

N.p. dla $N = 7$, $h = 2$, $H = \{3, 6\}$ oraz $\rho = 0.5$ mamy

$$Q_2(x) = -1.6x^2 - 2x + 5.75,$$

$$\begin{cases} x_1 = -2.6211 \\ x_2 = 1.3711 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_+ (x_1) = -5.0439 \\ d_1 = d_- (x_1) = -0.1983 \\ d_+ (x_2) = 2.3091 \\ d_2 = d_- (x_2) = 0.4331 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = 0.2348 \\ a_2 = 0.0859 \end{cases}$$

Rekurencja ma postać

$$\hat{\mu}_t = 0.2348 \hat{\mu}_{t-1} + 0.0859 \hat{\mu}_{t-2} +$$

$$+ \begin{bmatrix} 0.2171 \\ 0.1904 \\ 0.0000 \\ 0.2171 \\ 0.1904 \\ 0.0000 \\ 0.1850 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_t + \begin{bmatrix} -0.0093 \\ -0.1086 \\ 0.0000 \\ -0.0093 \\ -0.1086 \\ 0.0000 \\ 0.0010 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-1} + \begin{bmatrix} 0.0000 \\ 0.0047 \\ 0.0000 \\ -0.0476 \\ 0.0047 \\ 0.0000 \\ -0.0476 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-2}$$

$$\rho = 3, h = 2$$

Schemat Szarkowskiego stosowany jest w BAELu w GUS.
Jest to schemat o wzorze

$$\underline{\varepsilon} = (1, 1, 0, 0, 1, 1)^T,$$

czyli $N = 6$, $H = \{3, 4\}$, $h_2 = 1$, $h_1 = 0$. Zatem

$$Q_3(x) = 5(1 + \rho^2 - 2\rho x) + 1 - \rho^2 - 2(1 + \rho^2 - 2\rho x)^2 \frac{\rho x + 1 + \rho^2}{1 + \rho^2 + \rho^4}.$$

$$p = 3, h = 2, \text{ c.d.}$$

W pracy z SiTns z (2010) pokazałem, że dla dowolnego $|\rho| \in (0, 1)$:

- wielomian Q_3 ma dwa pierwiastki zespolone (sprzężone) x_1, x_2 i jeden rzeczywisty $x_3 \notin [-1, 1]$, czyli ZAŁOŻENIE I jest spełnione;
- macierz \mathbf{S} (wymiaru 9×9) jest odwracalna, czyli ZAŁOŻENIE II jest też spełnione.

$$p = 3, h = 2, 2 - 2 - 2, \text{ c.d.}$$

Współczynniki a_1, a_2, a_3 zależą od $d_1 = d_-(x_1)$,
 $d_2 = d_-(x_2) = d_1^*$ and $d_3 = d_-(x_3)$ w następujący sposób

$$\begin{cases} a_1 = d_1 + d_2 + d_3 \\ a_2 = -(d_1 d_2 + d_2 d_3 + d_1 d_3) \\ a_3 = d_1 d_2 d_3 \end{cases} .$$

$$\rho = 3, h = 2, \text{ c.d.}$$

Np. dla $\rho = 0.7$ otrzymujemy

$$\begin{cases} x_1 = -0.5668 - 1.4069i \\ x_2 = -0.5668 + 1.4069i \\ x_3 = 1.1336 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} d_+(x_1) = -1.0368 - 3.1035i \\ d_1 = d_-(x_1) = -0.0968 + 0.2899i \\ d_+(x_2) = -1.0368 + 3.1035i \\ d_2 = d_-(x_2) = -0.0968 - 0.2899i \\ d_+(x_3) = 1.6675 \\ d_3 = d_-(x_3) = 0.5997 \end{cases}$$

Rekurencja ma postać

$$\hat{\mu}_t = 0.4060 \hat{\mu}_{t-1} + 0.0227 \hat{\mu}_{t-2} + 0.0560 \hat{\mu}_{t-3} +$$

$$+ \begin{bmatrix} 0.2862 \\ 0.2217 \\ 0.0000 \\ 0.0000 \\ 0.2862 \\ 0.2059 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_t + \begin{bmatrix} -0.0036 \\ -0.2004 \\ 0.0000 \\ 0.0000 \\ -0.0036 \\ -0.1984 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-1} + \begin{bmatrix} -0.0143 \\ 0.0026 \\ 0.0000 \\ 0.0000 \\ -0.0143 \\ 0.0033 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-2} + \begin{bmatrix} 0.0000 \\ 0.0100 \\ 0.0000 \\ 0.0000 \\ -0.0760 \\ 0.0100 \end{bmatrix}^T \mathbb{X}_{t-3}$$

$$\rho = 9, h = 8$$

W schemacie 4-8-4 (wykorzystywanym w USA w CPS) mamy

$$\underline{\varepsilon} = (1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1)^T.$$

Zatem $N = 16$, $h = 8$ oraz $H = \{5, \dots, 12\}$.

Wielomian $Q_\rho = Q_9$ stopnia 9 ma postać

$$Q_9(x) = 15(1 + \rho^2 - 2\rho x) + 1 - \rho^2 - (1 + \rho^2 - 2\rho x)^2 \operatorname{tr}(\mathbf{T}_8(x) \mathbf{R}_8^{-1}).$$

Analizowany był numerycznie.

$$\rho = 9, h = 8, \text{ c.d.}$$

Np. dla $\rho = 0.9$, wielomian Q_9 ma 8 różnych pierwiastków zespolonych (sprzężonych parami) i 1 pierwiastek rzeczywisty

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 = -0.7667 - 0.0208i \\ x_2 = -0.7667 + 0.0208i \\ x_3 = -0.1746 - 0.0320i \\ x_4 = -0.1746 + 0.0320i \\ x_5 = 0.4989 - 0.0284i \\ x_6 = 0.4989 + 0.0284i \\ x_7 = 0.9391 - 0.0121i \\ x_8 = 0.9391 + 0.0121i \\ x_9 = -1.0006 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} d_1 = d_-(x_1) = -0.7419 - 0.6220i \\ d_2 = d_-(x_2) = -0.7419 + 0.6220i \\ d_3 = d_-(x_3) = -0.1689 - 0.9532i \\ d_4 = d_-(x_4) = -0.1689 + 0.9532i \\ d_5 = d_-(x_5) = 0.4825 - 0.8389i \\ d_6 = d_-(x_6) = 0.4825 + 0.8389i \\ d_7 = d_-(x_7) = 0.9064 - 0.3335i \\ d_8 = d_-(x_8) = 0.9064 + 0.3335i \\ d_9 = d_-(x_9) = -0.9682 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} a_1 = 0.7429 \\ a_2 = 0.0019 \\ a_3 = 0.0023 \\ a_4 = 0.0029 \\ a_5 = 0.0037 \\ a_6 = 0.0049 \\ a_7 = 0.0066 \\ a_8 = 0.0088 \\ a_9 = 0.0119 \end{array} \right.$$

Schematy z jedną luką

Ostatnio udało się pokazać (wspólnie z A. Smoktunowicz z Politechniki Warszawskiej), że w schematach z jedną luką ZAŁOŻENIE 1 jest zawsze spełnione.

Pytanie, czy w schematach z jedną luką zawsze spełnione jest ZAŁOŻENIE 2, pozostaje OTWARTE.